

非同一般的表现 —— RS系列减摇系统

RS250 ~ RS3000

WESMAR的陀螺传感器每秒随机取样1000次证明它的反应速度是非同一般的。陀螺传感器传送速度和加速度信号到控制单元，控制单元通过指令控制电磁阀，使鳍翼立刻做出反应。鳍翼所产生的作用抵消了波浪的撞击带来的摇摆，使船舶立即处于稳定状态。



控制面板



陀螺传感器



远程控制面板

WESMAR公司可提供2.5到30平方英尺的鳍翼：

- 调节灵敏度可控制鳍翼的反应时间
- 通过电子及液压系统的作用，鳍翼自动回到对船舶阻力最小的零位
- 电子系统中不含机械运动器件，包括陀螺传感器，并免维护
- 坚固的三层鳍翼结构
- 系统可升级更新
- WESMAR公司独创的电子陀螺传感器性能远超其它品牌产品
- 整套设备安装方便、快捷
- 可选配远程控制面板

液压组件

一体化液压组件（含储油箱）；有垂直或水平安装组件可供选择



水平安装组件图例

引领行业的一体化液压组件将免维护的致动装置合理地安装在一起，其先进的设计理念是在储油箱的周围集成了一个多部件连接器、高压过滤器、电子控制箱和冷却器，使它们组成一体化部件，从而大大减少了用户的安装时间和潜在失误。

三种功能强大的新型主动式减摇系统——DSP4800系列

DSP4801

DSP4802

DSP4803

DSP4800系统采用先进的高性能数字处理器和三轴陀螺传感器，新增三种数控减摇系统供用户选择，可实时显示双鳍的工作状态。这些新技术在船舶航行或锚泊时，都会使舒适性、安全性大增，并节省燃油。

对于航行的船舶而言，控制其摇摆是非常重要的。一艘不断起伏摇摆的船舶不能以最大功效的动力航行，并行驶出锯齿形航迹。WESMAR的DSP4800能够使船舶行驶出近于直线的航迹。提高舒适度，节省燃油，确保安全。

无论船舶大小，由于其船体形状和负载大小的不同，都有它自己的摇摆特性。如果船舶的自然摇摆周期与波浪的周期接近同步时，就会产生不安全的，甚至危险的摇摆运动。

要保持船舶的稳定，摇摆必须要在开始之前就制止，否则你将同时面对船舶摇摆的动能和海浪的推力。DSP4800动态数字稳定系统，通过由三轴陀螺传感器传送到存储器内的船体摇摆特征，立即做出制止船体摇摆的反应，以达到最佳的稳定效果。



DSP4801
标准减摇型



DSP4802
减摇/纵倾校正
复合型



DSP4803
减摇/纵倾校正/
锚泊减摇型

三种可选系统

1. 标准型
含高速陀螺传感器的基本减摇系统，屏幕显示实时的鳍翼运动状态。
2. 减摇/纵倾校正复合型
同时具备减摇及纵倾校正功能，可最大限度地节省燃油。
3. 减摇/纵倾校正/锚泊减摇型
除具备DSP4801和DSP4802的功能外，系统在锚泊模式下，通过对涌浪的监控，自动控制鳍翼运动达到减摇效果。

主要控制部件

陀螺传感器



WESMAR专有的三轴陀螺传感器将信息以数字信号的方式传送到与之密切配合的液压控制系统，该信息包括摇摆速度、加速度以及船舶特有的摇摆特性。系统会立即做出反应以稳定船舶。同时，系统会实时监控液压系统油温的高低和液面高度。

DSP4800电子控制箱



升级改造方案

对于已安装WESMAR减摇鳍的用户，这是一个好消息。可以保留原有的鳍翼、电缆和连接器件升级到新型的DSP4800系统。WESMAR还为其他品牌的减摇鳍提供了一个升级方案，包括电缆和连接器件。

WESMAR减摇鳍的升级方案

WESMAR系统可以利用所有现有设备的线缆，只需要进行四个部件的更换以及增加三根电缆。

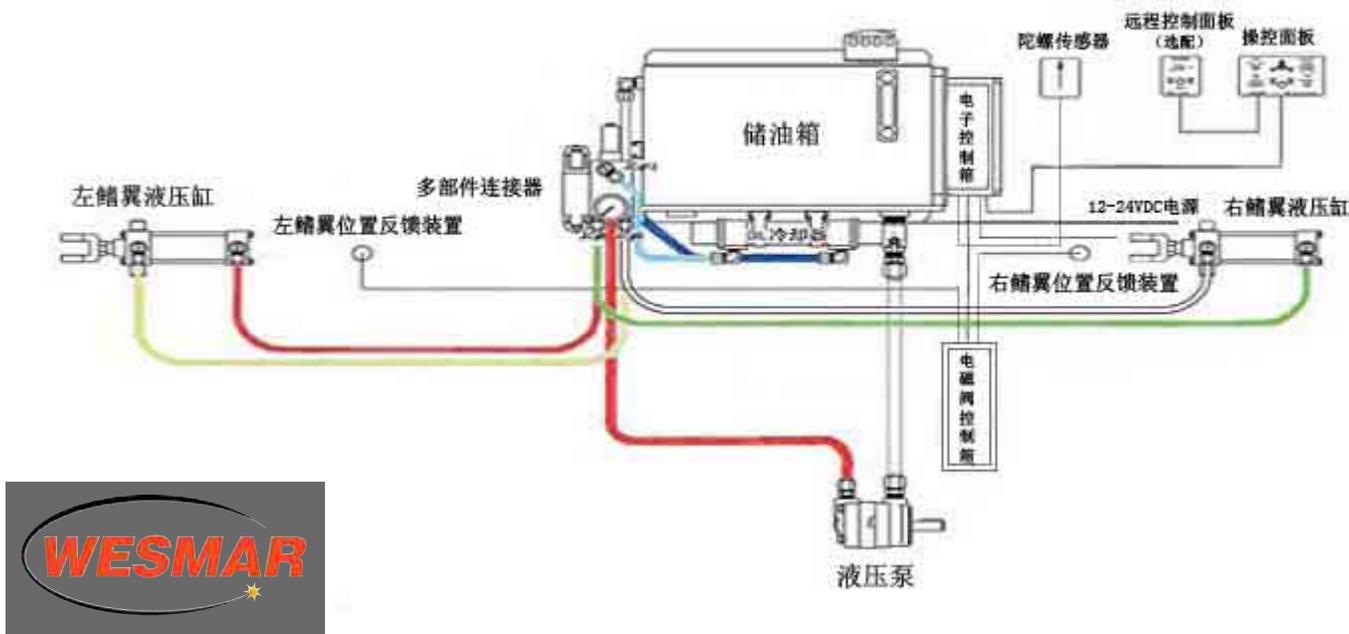


其他品牌减摇鳍的升级方案

非WESMAR品牌但具有相同电子系统也适用WESMAR升级改造方案，但新的线缆是必须增加的。



系统组成框图



中国区代理：

大连宁航通导科技发展有限公司

地址：大连市中山区常青街8号23F-5

电话：0411-82568595/82568596

传真：0411-82561282

Email：sales@wesmar.cn

Http://www.wesmar.cn

经销商：